

Driverless-Software: SLAM

Willst du praktische Programmier-Erfahrung im Bereich autonomes Fahren sammeln? Dann werde jetzt Teil von unserem Studenten-Team bei FaSTTUBE und baue mit uns einen autonomen E-Rennwagen! In der Driverless-Software-Gruppe **Simultaneous Localization and Mapping (SLAM)** sorgst du für eine automatische Kartenerstellung und Verortung unseres Wagens im abzufahrenden Parkour.

Das bringst du mit:

- Programmierkenntnisse in Python oder C++
- Bestenfalls Erfahrung im Bereich Robotik
- Bestenfalls Erfahrung mit ROS
- Selbständiges und gut organisiertes Arbeiten
- Die Eigenmotivation einen autonom fahrenden Rennwagen zu bauen

Das bieten wir dir:

- Deine eigene Programmierarbeit autonom fahren zu sehen!
- Lernen von und mit Studierenden aus unterschiedlichsten Fachbereichen
- Ein tolles Team und eine unvergessliche Zeit
- Nach den Corona-Semestern endlich wieder mit anderen Studierenden vor Ort an einem Projekt zu arbeiten!

Du denkst das passt perfekt? Dann bewirb dich jetzt. Komm ins Team!