

Driverless-Software: Model Predictive Control (MPC)

Willst du praktische Programmier-Erfahrung im Bereich autonomes Fahren sammeln? Dann werde jetzt Teil von unserem Studenten-Team bei FaSTTUBE und baue mit uns einen autonomen E-Rennwagen! In der Driverless-Software-Gruppe Model Predictive Control (MPC) sorgst du mit einer modelbasierten Regelung dafür, dass unser Wagen bestmöglich auf dem gewünschten Pfad fährt.

Das bringst du mit:

- Erfahrung im Bereich Regelungstechnik
- Erfahrung mit MATLAB & Simulink
- Bestenfalls erste Erfahrung mit Fahrzeugdynamik & Modellierung
- Selbständiges und gut organisiertes Arbeiten
- Die Eigenmotivation um einen autonom fahrenden Rennwagen zu bauen

Das bieten wir dir:

- Erleben wie dein Model ein reales Fahrzeug steuert!
- Lernen von und mit Studierenden aus unterschiedlichsten Fachbereichen
- Ein tolles Team und eine unvergessliche Zeit
- Nach den Corona-Semestern endlich wieder mit anderen Studierenden vor Ort an einem Projekt zu arbeiten!

Du denkst das passt perfekt? Dann bewirb dich jetzt. Komm ins Team!